

姓名: 孙超

学位职称: 博士研究生、副教授

Email: chaosun@ustl.edu.cn

主讲课程: 高等数学、线性代数、概率论与数理统计、矩阵分析、鲁棒控制理论

科研方向: 控制理论



教育工作简历:

1. 2000/09-2004/07, 辽宁科技大学, 学士
2. 2004/09-2007/06, 辽宁科技大学, 硕士
3. 2013/09-2018/07, 东北大学, 博士

学术成果:

【获奖】

- 辽宁科技大学优秀共产党员;
辽宁科技大学青年教师课堂教学大赛一等奖;

【代表性学术著作、论文】

- [1] Qiuyuan Zeng, **Chao Sun***, Shengjuan Huang, Suhuan Yi, Multi-objective optimization-based robust fault estimation observer design for fuzzy singularly perturbed systems with time-varying state delays[J], Optimal Control Applications and Methods, 2022, DOI:10.1002/oca.2963 (SCI)
- [2] Chao Sun, Sheng-juan Huang, Li-bing Wu, Su-huan Yi, Robust fast adaptive fault estimation for T-S fuzzy Markovian jumping systems with mode-dependent time-varying states delays[J], Mathematical Problems in Engineering, 2021, Article ID 6646201, 1-26. (SCI)
- [3] Chao Sun, Fu-Li Wang, Xi-Qin He. Delay-dependent stability and stabilization criteria for T-S fuzzy singular systems with interval time-varying delay by improved delay partitioning approach [J], SpringerPlus, 2016, 5(349), 1-25. (SCI).
- [4] Chao Sun, Fu-Li Wang, Xi-Qin He. Robust Dynamic Output Feedback Fault-tolerant Control for Takagi-Sugeno Fuzzy Systems with Interval Time-varying Delay via Improved Delay Partitioning Approach [J], Open

Mathematics, 2016, 14(1), 986–1006. (SCI).

- [5] Chao Sun, Fu-Li Wang, Xi-Qin He. Robust fault estimation for Takagi-Sugeno nonlinear systems with time-varying state delay [J], Circuits Systems and Signal Processing, 2015, 34(2), 641–661. (SCI).

【主要科研项目】

1. 辽宁省教育厅项目, 2021-LJKZ0318, 基于迭代优化策略的摄动系统鲁棒故障估计研究, 2021. 08–2023. 08, 3 万元, 在研, 主持;
2. 辽宁省自然科学基金项目, 2019-ZD-0276, 时滞 T-S 模糊奇异摄动系统的鲁棒故障估计问题研究, 2019. 10–2021. 09, 5 万元, 结题, 主持;
3. 辽宁省自然科学基金项目, 20180551190, 不确定非线性切换系统的有限时间自适应容错控制研究, 2018. 09–2020. 08, 5 万元, 结题, 参与;
4. 国家自然科学基金面上项目, 61773013, 非线性控制系统故障估计的一致收敛性研究, 2017. 08–2021. 12, 50 万元, 在研, 参与;
5. 辽宁省教育厅项目, 2017LNZD05, 模型不确定下三角非线性系统自适应故障估计与容错控制研究, 2017. 10–2020. 10, 10 万元, 结题, 参与;
6. 辽宁省教育厅项目, L2014112, 一类 T-S 模糊系统的变结构容错控制问题研究, 2014. 07–2017. 07, 3 万元, 结题, 参与;