

辽宁科技大学硕士生导师基本情况登记表

姓名	王磊	性别	男	出生年月	1991.05	所在学院	计算机与软件工程学院	
一级学科		计算机科学与技术			二级学科		计算机应用技术	
职称	讲师	学位	博士	毕业院校		东北大学		
联系电话		18202426828		电子邮件		wang_lei@ustl.edu.cn		
教育经历	2013.09—2017.06 东北大学 自动化专业 学士 2017.09—2025.08 东北大学 机器人科学与工程专业 博士							
工作经历	2025.12—至今 辽宁科技大学 计算机与软件工程学院 特聘副教授							
研究方向	计算机视觉与模式识别、机器人感知与智能系统。主要面向机械臂与四足机器人，围绕机器人环境感知、运动规划、智能控制与技能学习开展研究，重点关注机械臂抓取、四足机器人运动控制与移动操作协同，以及深度学习、强化学习和模仿学习等方法在具身智能领域的应用。							
代表性学术成果	近年来，发表学术论文 7 篇，其中以第一作者身份发表 IEEE Transactions 系列期刊论文 2 篇，含 Top 期刊论文 1 篇；主持辽宁省教育厅项目 1 项。 [1] Lei Wang, Yunzhou Zhang, Delong Zhu, Sonya Coleman, Dermot Kerr. Supervised Meta-Reinforcement Learning with Trajectory Optimization for Manipulation Tasks[J]. IEEE Transactions on Cognitive and Developmental Systems, 2023, 16(2): 681-691. [2] Lei Wang, Yunzhou Zhang, Shangdong Zhu, He cao, Le zhou, Yixiu Liu. Improving Grasp Pose Detection by Implicitly Utilizing Geometric Information and Spatial Relations of Objects in Clutter[J]. IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, 2025, 74: 1-11. [3] Le Zhou, Yunzhou Zhang, Lei Wang, Jinpeng Zhang. Targetless Extrinsic Calibration of Camera and LiDAR via Identifying True 2-D–3-D Line Matching Among Unknown Line Correspondences of Structured Environments[J]. IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, 2024, 73:1-17. [4] He Cao, Yunzhou Zhang, Shangdong Zhu, Lei Wang. PRO-CLIP: A CLIP-Based Category Measurement Network Through Prototype and Regularized Optimal Transportation[J]. IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, 2024, 73: 1-18.							
学术兼职								
主要荣誉	辽宁省鞍山市 D 类高端人才							

注：各二级培养单位可根据各单位实际情况，略微调整表格内容。